

Аннотация рабочей программы дисциплины

Б1.О.30 «Подготовка и запуск гибкого автоматизированного производства»

Цель освоения дисциплины: подготовка студентов по основам проектирования гибких производственных систем (ГПС), включающим следующие этапы проектирования: анализ технического задания на разработку, выбор элементов ГПС, структурного представления ГПС, определения эффективности и производительности ГПС.

Формирование компетенций в области мехатроники и робототехники.

Формируемые компетенции:

ОПК-9 - Способен внедрять и осваивать новое технологическое оборудование;

ОПК-9 (ИД-1) - Знает современное технологическое оборудование в профессиональной сфере;

ОПК-9 (ИД-2) - Использует знания при работе на современном оборудовании;

ОПК-12 - Способен участвовать в монтаже, наладке, настройке и сдаче в эксплуатацию опытных образцов мехатронных и робототехнических систем, их подсистем и отдельных модулей;

ОПК-12 (ИД-1) - Знает объем и содержание технической документации на опытные образцы мехатронных и робототехнических систем их подсистем и отдельных модулей;

ОПК-13 - Способен применять методы контроля качества изделий и объектов в сфере профессиональной деятельности;

ОПК-13 (ИД-1) - Знает методы контроля качества изделий в сфере профессиональной деятельности;

ОПК-13 (ИД-2) - Применяет методы контроля качества изделий в сфере профессиональной деятельности.

ПК-11 - Способность разрабатывать порядок пусконаладочных работ, методик испытаний, и инструкций по эксплуатации;

ПК-11 (ИД-1) - Знает структуру и содержание технической документации на уровне рабочего проекта;

ПК-12 - Способность рассчитывать функциональные показатели работы ГПС и элементов по типовым методикам;

ПК-12 (ИД-1) - Знать основные функциональные показатели работы ГПС;

ПК-12 (ИД-2) - Способность учесть зависимость показателей от объема оборудования, срока службы.

Форма промежуточной аттестации: зачет.