

## **Аннотация рабочей программы дисциплины**

### **Б1.В.04 «Мобильные робототехнические системы»**

*Цель освоения дисциплины:* уметь выбирать необходимые типы мехатронных и робототехнических систем, определять для них способы и системы управления; вести разработку структурных и принципиальных схем мехатронных и робототехнических систем.

*Формирование компетенций в области* мехатроники и робототехники.

*Формируемые компетенции:*

ПК-4 - Готовность к моделированию и исследованию систем управления элементов и подсистем ГПС на основе САПР и опыта разработки конкурентоспособных изделий;

ПК-4 (ИД-1) - Знает назначение, основные ППП, характеристики MathCAD, MatLAB, AutoCad, P-CAD, Electronics Workbench, и/или их аналогов;

ПК-4 (ИД-2) - Использует ППП при конструкторских и схемотехнических расчетах.

*Форма промежуточной аттестации:* зачет, экзамен.