

## **Аннотация рабочей программы дисциплины**

### **Б1.В.ДВ.03.02 «Интеллектуальные мехатронные устройства робототехнических систем»**

*Цель освоения дисциплины:* знать направления развития искусственного интеллекта; основы организации интеллектуального управления сложными динамическими объектами; современные методы построения интеллектуальных систем управления мобильными системами; производственно-технологической и организационно-управленческой деятельности; управление динамическими объектами на основе технологий нейросетевых структур, ассоциативной памяти, нечеткой логики и экспертных систем; современные методы построения интеллектуальных систем управления мобильными системами.

*Формирование компетенций в области мехатроники и робототехники.*  
*Формируемые компетенции:*

ПК-1 - Способность к отладке ПО для систем управления элементов ГПС.

ПК-1 (ИД-1) - Знает среду, язык, операционную систему разработки программного обеспечения, специфику управления системой;

ПК-1 (ИД-2) - Способен к разработке методики локализации и исправления ошибок.

*Форма промежуточной аттестации:* зачёт.