

Аннотация рабочей программы дисциплины
Б1.В.03 «Динамика и регулирование гидравлических и пневматических приводов»

Цель освоения дисциплины: владение методиками расчета и моделирования, связанными с процессами регулирования и управления в гидропневмоприводах, построением математической модели и имитационным моделированием различного рода технологических машин и оборудования, повышением параметров качества регулирования.

Формирование компетенций в области технологических машин и оборудования.

Формируемые компетенции:

ПК-1 – Способность осуществления разработки планов и методических программ проведения исследований и разработок.

ПК-1 (ИД-1) Осуществляет разработки планов и методических программ при проведении исследований гидравлических и пневматических приводов.

Форма промежуточной аттестации: экзамен.